

การพัฒนาเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังแบบตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้า

Development of a Cassava Harvester for Cutting Cassava Tuber from Rhizome

พยุงศักดิ์ จุลยุเสน^{1,2} คชา วากกิจ¹ จรุญศักดิ์ สมพงษ์¹ และ วีรชัย อาจหาญ^{1,2}
Payungsak Junyusen^{1,2}, Khata Vatakit¹, Charoontak Somphong¹ and Weerachai Arjharn^{1,2}

Abstract

The objective of this research was to develop a cassava harvester which was able to cut cassava tuber from rhizome. The developed cassava harvester consisted of a digger, pulling and conveying device and a cutter. The harvester was mounted on the three-point hitch of a tractor. The digger and the pulling and conveying device were attached to the right side of the tractor in order to help the operator controlled the harvester easier, while the cutter was attached to the rear side of the tractor. The results showed that the 23 degree oblique cone-type digger was suitable for digging the cassava. The pulling and conveying device, which consisted of two rubber belts driven by two hydraulic motors, could convey the maximum load of 4.5 kg. The cutter, which was developed from the hole saw, had the cutting loss about 3.8 %. The field test of the cassava harvester was conducted in sandy soil, which had moisture content about 9.0 % (d.b.). The harvester could operate with the depth of 15 cm, in which soil cone index was about 0.85 MPa. Overall efficiency, conveying loss and digging loss were about 38, 53 and 9 %, respectively.

Keywords: Cassava, Cassava Harvester, Cassava Rhizome

บทคัดย่อ

งานวิจัยนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อพัฒนาเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังให้สามารถตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้า เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังประกอบด้วยชุดผลิต ชุดถอนและลำเลียง และชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้า เครื่องเก็บเกี่ยว มันสำปะหลังต่อพ่วงด้วยแขนพ่วงแบบสามจุดของรถแทรกเตอร์ ชุดผลิตและชุดถอนและลำเลียงถูกติดตั้งทางด้านขวาของ รถแทรกเตอร์ เพื่อช่วยให้ผู้ใช้งานสามารถปฏิบัติงานได้่าย ส่วนชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าถูกติดตั้งไว้ด้านหลังของ รถแทรกเตอร์ จากผลการทดสอบพบว่า ผลลัพธุ์รูปร่างกลมเรียงที่มีมุมกว้างขนาด 23 องศา เป็นผลลัพธ์ที่เหมาะสมสำหรับ การใช้งาน ชุดถอนและลำเลียงมันสำปะหลังที่ประกอบด้วยสายพานยางสองเส้นและถูกขับด้วยมอเตอร์ไฮดรอลิก สามารถ ลำเลียงมันสำปะหลังน้ำหนักสูงสุดประมาณ 4.5 กิโลกรัม ชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าที่พัฒนาจากใบเม็ดควันรูแบบ พินเลือยมีค่าความสูญเสียเนื้อมันสำปะหลังประมาณ 3.8 เปอร์เซ็นต์ เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังถูกทดสอบในแปลงมัน สำปะหลังที่เป็นดินทราย ความชื้นฐานแห้ง 9.0 เปอร์เซ็นต์ ผลลัพธ์สามารถตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าพบว่า ประสิทธิภาพการทำงานรวม ความสูญเสียเนื่องจากลำเลียงไม่ได้ และความสูญเสียเนื่องจากชุดไม่ได้ มีค่าประมาณ 38, 53 และ 9 เปอร์เซ็นต์ ตามลำดับ

คำสำคัญ: มันสำปะหลัง, เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลัง, เหงามันสำปะหลัง

คำนำ

มันสำปะหลังเป็นพืชเศรษฐกิจที่สำคัญของประเทศไทย โดยถูกใช้เป็นวัตถุดิบสำคัญในอุตสาหกรรมอาหารและ อาหารสัตว์ การผลิตอาหารคล และคุณภาพรวมอื่นๆ มันสำปะหลังสามารถปลูกได้ในทุกภาคของประเทศไทยและสามารถเก็บ เกี่ยวได้เกือบทั่วทั้งประเทศตั้งแต่ช่วงเดือนธันวาคมจนถึงเดือนกรกฎาคม ประเทศไทยมีพื้นที่เพาะปลูกมันสำปะหลัง ประมาณ 8.6 ล้านไร่ และเป็นผู้ส่งออกมันสำปะหลังเป็นอันดับหนึ่งของโลก (สำนักงานเศรษฐกิจการเกษตร, 2555)

¹ สาขาวิชาวิศวกรรมเกษตร สำนักวิชาวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี นครราชสีมา 30000

¹ School of Agricultural Engineering, Institute of Engineering, Suranaree University of Technology, Nakhon Ratchasima, Thailand, 30000.

² ศูนย์นวัตกรรมเทคโนโลยีหลังการเก็บเกี่ยว สำนักงานคณะกรรมการอุดมศึกษา กรุงเทพฯ 10400

² Postharvest Technology Innovation Center, Commission on Higher Education, Bangkok 10400

ขั้นตอนการเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังประกอบด้วย การตัดต้น การขุด การร่วบรวมเป็นกอง การตัดแยกหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้า และการขนถ่ายออกจากแปลง วิธีการเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังของเกษตรกรไทยโดยทั่วไปมี 2 วิธี คือ 1) การเก็บเกี่ยวด้วยแรงงานคนทั้งกระบวนการโดยใช้เครื่องมือแบบคานจัดหัวมันสำปะหลังขึ้นมาจากดิน และ 2) การเก็บเกี่ยวด้วยเครื่องจักรกลเกษตรร่วมกับแรงงานคน เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังส่วนใหญ่จะมีหลักการทำงานคล้ายกับเครื่องมือเตรียมดิน (ชาญชัย, 2551; เสรี, 2551; อนุชิต และคณะ, 2550) ในปัจจุบันวิธีการเก็บเกี่ยวแบบนี้ยังคงมีข้อจำกัดที่ต้องอาศัยแรงงานคนจำนวนมาก ในขั้นตอนของการตัดแยกหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าและการขันย้ำมันสำปะหลังทั้งหมดที่เก็บเกี่ยวออกจากแปลง แนวทางในการเพิ่มประสิทธิภาพของการเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังจึงควรมุ่งเน้นไปที่การลดปริมาณแรงงานคนและระยะเวลาที่ใช้ในขั้นตอนเหล่านี้ ซึ่งที่ผ่านมาได้มีนักวิจัยหลายกลุ่มเสนอแนวทางในการพัฒนาขั้นตอนการเก็บเกี่ยวจากวิธีการขุดแบบเดิมมาเป็นวิธีการขุดและถอนทั้งลำต้น เพื่อให้สะดวกต่อการจัดการหัวมันสำปะหลัง (ปราสาท, 2548; วิชา และคณะ, 2551) ดังนั้นงานวิจัยนี้จึงมีแนวความคิดที่จะพัฒนาเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังให้สามารถตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าเพื่อลดการใช้แรงงานคนและความยุ่งยากในการเก็บเกี่ยวมันสำปะหลัง

อุปกรณ์และวิธีการ

การออกแบบเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลัง

เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังแบบตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าประกอบด้วยชุดผลักขุด ชุดถอนและลำเลียง ชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้า ดังแสดงใน Figure 1 ชุดผลักขุดประกอบด้วยผลักขุดแบบกรวยกลมเชียงและกลไกควบคุม ความลึกของการขุด ชุดถอนและลำเลียงมันสำปะหลังสร้างจากสายพานยางสองเส้นที่หมุนเข้าหากันและถูกขับด้วยมอเตอร์ไฮดรอลิก และชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าถูกพัฒนาจากใบมีดคưaรูบแบบฟันเลื่อย (hole saw) เครื่องเก็บเกี่ยวถูกต่อพ่วงแบบสามจุดกับรถแทรกเตอร์ ชุดผลักและชุดถอนและลำเลียงถูกติดตั้งทางด้านขวาของรถแทรกเตอร์ ซึ่งจะทำให้ผู้ปฏิบัติงานสามารถควบคุมชุดผลักขุด ชุดถอนและลำเลียง รวมทั้งสามารถมองเห็นต้นมันสำปะหลังขณะเก็บเกี่ยวได้やすกว่า เครื่องเก็บเกี่ยวแบบที่ชุดผลักขุดติดตั้งอยู่ทางด้านหลังของรถแทรกเตอร์ ส่วนชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าจะถูกติดตั้งทางด้านหลังของรถแทรกเตอร์ เพื่อให้สามารถเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังได้ภายใต้เงื่อนไขที่ต้องการ ในการปฏิบัติงานจริงจำเป็นต้องมีผู้ปฏิบัติงานอย่างน้อย 1 คน สำหรับหน้าที่ป้อนต้นมันสำปะหลังให้เข้าไปยังชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าและดึงลำต้นมันให้เคลื่อนที่ผ่านช่องทางกลางของชุดใบมีด



Figure 1 A developed cassava harvester for cutting cassava tuber from rhizome

การทดสอบประสิทธิภาพเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลัง

การทดสอบประสิทธิภาพของเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังทำในแปลงมันสำปะหลังขนาดกว้าง 40 เมตร ยาว 50 เมตร โดยที่มีสภาพดินเป็นดินทราย ความชื้นรากฐานแห้ง 9 เปอร์เซ็นต์ ระยะห่างระหว่างต้น 1 เมตร ความสูงของต้นมันสำปะหลังถูกตัดให้เหลือประมาณ 50 เซนติเมตร และต้นมีความแข็งของดินที่ระดับความลึก 15 เซนติเมตร มีค่าประมาณ 0.85 เมกกะปาสคัล

- ประสิทธิภาพการทำงานรวม คือ ประสิทธิภาพของการทำงานตั้งแต่การตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้า สามารถคำนวณได้จากสมการต่อไปดังนี้

$$E = \frac{W_1}{W} \times 100 \quad (1)$$

เมื่อ E คือ ประสิทธิภาพการทำงานรวม (เบอร์เซนต์), W_1 คือ น้ำหนักมันสำปะหลังที่ผ่านชุดตัด (กิโลกรัม) และ W คือ น้ำหนักมันสำปะหลังรวม (กิโลกรัม)

- ความสูญเสียเนื่องจากลำเลียงไม่ได้ สามารถคำนวณได้จากสมการต่อไปดังนี้

$$L_1 = \frac{W_2}{W} \times 100 \quad (2)$$

เมื่อ L_1 คือ ความสูญเสียเนื่องจากลำเลียงไม่ได้ (เบอร์เซนต์), W_2 คือ น้ำหนักมันสำปะหลังที่ขาดได้แต่ลำเลียงไม่ได้ (กิโลกรัม)

- ความสูญเสียเนื่องจากชุดไม่ได้ สามารถคำนวณได้จากสมการต่อไปดังนี้

$$L_2 = \frac{W_3}{W} \times 100 \quad (3)$$

เมื่อ L_2 คือ ความสูญเสียเนื่องจากชุดไม่ได้ (เบอร์เซนต์), W_3 คือ น้ำหนักมันสำปะหลังที่ขาดไม่ได้ (กิโลกรัม)

ผลและวิจารณ์ผล

ผลการทดสอบเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลัง

ผลการทดสอบประสิทธิภาพของชุดตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าเบื้องต้นพบว่า เครื่องยนต์ของรถแทร็อกเตอร์ไว้ที่ 1,500 รอบต่อนาที จะได้ความเร็วของเพลาอย่างกำลัง และความเร็วของใบปีดตัดเท่ากับ 540 และ 650 รอบต่อนาที ตามลำดับ ชุดตัดสามารถตัดมันสำปะหลังที่มีน้ำหนักเฉลี่ย 1.2 กิโลกรัมต่อตัน ได้ประมาณ 4 ตันต่อนาที ความสูญเสียน้ำมันสำปะหลังมีค่าประมาณ 3.8 เบอร์เซนต์ ดังแสดงใน Table 1 หัวมันสำปะหลังที่ได้ผ่านชุดตัดจะประกอบด้วย หัวมันสำปะหลังที่สมบูรณ์ หัวมันสำปะหลังที่มีเหง้า และหัวมันสำปะหลังที่ถูกใบปีดตัด ดังแสดงใน Figure 2

การทดสอบเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังในแปลงเกษตรทำได้เพียงครั้งเดียว เพราะเกิดความเสียหายกับชุดกลไกควบคุมความลึกของผาลชุด จากการทดสอบพบว่า เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังสามารถชุดได้ลึกประมาณ 15 เซนติเมตร ความเร็วในการทำงานเท่ากับ 0.05 เมตรต่อวินาที ดังแสดงใน Figure 3 เมื่อพิจารณาการทำงานตั้งแต่การตัดหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าพบว่า ประสิทธิภาพการทำงานรวม ความสูญเสียเนื่องจากลำเลียงไม่ได้ และความสูญเสียเนื่องจากชุดไม่ได้มีค่าประมาณ 38, 53 และ 9 เบอร์เซนต์ ตามลำดับ จากผลการทดสอบแสดงให้เห็นว่า การทำงานของชุดผาลชุดและชุดถอนและลำเลียงมันสำปะหลังยังไม่สอดคล้องกัน ทำให้ประสิทธิภาพการทำงานรวมค่อนข้างต่ำ และความแข็งแรงของชุดกลไกควบคุมความลึกของการชุดยังไม่เพียงพอต่อการทำงาน ต้องมีการออกแบบและปรับปรุงใหม่ให้เหมาะสมมากขึ้น

เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังสามารถชุดได้ลึกเพียง 15 เซนติเมตร ในขณะที่หัวมันสำปะหลังอยู่ลึกในดินประมาณ 25 เซนติเมตร หากชุดลึกกว่านี้จะทำให้การบังคับรถแทร็อกเตอร์ทำได้ยาก เพราะรถแทร็อกเตอร์พยามจะหมุนรอบผาลชุด นอกจากนี้ในขณะทำการชุดผาลชุดมักจะดันหัวมันสำปะหลังออกจากชุดถอนและลำเลียง คงขับรถแทร็อกเตอร์ต้องพยายามหักดี้รูเพื่อให้ต้นมันสำปะหลังอยู่ในแนวการทำงานของชุดถอนและลำเลียง ทำให้ความเร็วในการทำงานมีค่าค่อนข้างต่ำ

Table 1 Performance evaluation in cutting cassava tuber from rhizome

Number of cassava plants	Weight of cassava tuber (kg)	Weight of cassava tuber remaining on rhizome (kg)	Cutting time (s)	Loss (%)
10	12.1±0.31	0.5±0.15	163±20.2	3.8±1.21



Figure 2 Cassava tuber and rhizome after cutting



Figure 3 Cassava harvesting using the developed harvester

สรุป

เครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังดันแบบสามารถตัดแยกหัวมันสำปะหลังออกจากเหง้าได้เป็นอย่างดี แต่การทำงานของชุดผลัดขาดและชุดถอนและลำเลียงมันสำปะหลังยังไม่สอดคล้องกัน จึงทำให้ประสิทธิภาพการทำงานรวมค่อนข้างต่ำ

คำขอคุณ

งานวิจัยนี้ได้รับทุนอุดหนุนการวิจัยจาก ศูนย์นวัตกรรมเทคโนโลยีหลังการเก็บเกี่ยว ประเทศไทย อุดหนุนการวิจัยเพื่อนวัตกรรมประจำปีงบประมาณ 2555 ทางคณะผู้วิจัยขอขอบคุณมา ณ โอกาสนี้

เอกสารอ้างอิง

- ชาญชัย ใจวนิช. 2551. เครื่องขุดมันสำปะหลังติดรถไถเดินตาม. รายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์ สาขาวิชาชีวกรรมเกษตร สำนักวิชากรรศาสตร์ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีสุรนารี, นครราชสีมา. 53 น.
- ประสาท แสงพันธุ์. 2548. การออกแบบและพัฒนาเครื่องขุดและรวมหัวมันสำปะหลัง. วิทยานิพนธ์ชีวกรรมศาสตร์มหาบัณฑิต วิทยาลัย มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์, กรุงเทพฯ. 120 น.
- วิชา หมั่นทำการ, ศาสตว์ รัตศรีเมธ. และมนัสวี สุริวงษ์. 2551. การพัฒนาเครื่องเก็บเกี่ยวมันสำปะหลังแบบถอนหัวมันขึ้น. รายงานการวิจัยฉบับสมบูรณ์ ภาควิชาชีวกรรมเกษตร คณะวิชากรรศาสตร์กำแพงแสน มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์วิทยาเขตกำแพงแสน. นครปฐม. 77 น.
- สำนักงานเครചซ์รูฟิกิจกรรมเกษตรฯ. 2555. ข้อมูลพื้นฐานเครചซ์รูฟิกิจการเกษตร. 2555. [ระบบออนไลน์]. แหล่งที่มา: http://www.oae.go.th/download/download_journal/commodity55.pdf. (14 กันยายน 2557).
- เสรี วงศ์พิเชฐ. 2551. การวิจัยและพัฒนาเครื่องขุดมันสำปะหลังโดยใช้รถไถเดินตามเป็นต้นกำลัง. รายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์ มหาวิทยาลัยขอนแก่น, ขอนแก่น. 34 น.
- อนุชิต คำลึงห์, อัคคพล เสนาณรงค์, สุภาคีต เลิศย์มพงศ์, พักตริวิภา ศุทธิวารี, ยุทธนา เครือหาญชาญพงศ์ และ ชนิชช์ หวานณรงค์. 2550. วิจัยและพัฒนาเครื่องขุดมันสำปะหลังแบบไถหัวหมู. รายงานวิจัยฉบับสมบูรณ์ กลุ่มวิจัยวิชากรรศาสตร์ผลิตพืช สถาบันวิจัยเกษตรศาสตร์วิชากรรศาสตร์, กรุงเทพฯ. 68 น.